

Lägeskontroll

Zinkensdamns IP

Stål

Nr	X bygglov	Y bygglov	X inmätning	Y inmätning	Delta X	Delta Y	Diff [mm]
1	6 577 758,086	152 805,564	6 577 757,917	152 805,431	-0,169	-0,133	215
2	6 577 777,464	152 742,997	6 577 777,418	152 742,903	-0,046	-0,094	105
3	6 577 812,330	152 753,795	6 577 812,265	152 753,782	-0,065	-0,013	66
4	6 577 806,242	152 773,454	6 577 806,125	152 773,435	-0,117	-0,019	119
5	6 577 811,496	152 775,081	6 577 811,365	152 775,053	-0,131	-0,028	134
6	6 577 799,810	152 812,813	6 577 799,632	152 812,757	-0,178	-0,056	187
7	6 577 794,556	152 811,185	6 577 794,365	152 811,133	-0,191	-0,052	198
8	6 577 792,952	152 816,363	6 577 792,767	152 816,304	-0,185	-0,059	194

$$Diff L = \sqrt{\Delta X^2 + \Delta Y^2}$$

Diagona AB 2020-10-27

Michal Nowosielski

Mätningssingenjör